

POLITECHNIKA RZESZOWSKA

im. Ignacego Łukasiewicza

Wydział Budowy Maszyn i Lotnictwa

PLAN STUDIÓW

dla kierunku:

**Mechatronika – studia I stopnia
stacjonarne**

Rzeszów ,12 Listopada 2014

Plan studiów z zaznaczeniem modułów podlegających wyborowi przez studenta

Moduły wspólne

moduły do wyboru

Katedra (Zakład)	Nazwa modułu	Semestr 1					
		e	W	C	L	P	T
ZH	Przedmiot humanistyczny	0	30	0	0	0	2
ZE	Ekonomia	0	30	15	0	0	3
MI	Technologia informacyjna	0	30	15	0	0	2
FM	Matematyka 1	E	45	60	0	0	9
FF	Fizyka	E	30	30	0	0	6
MC	Nauka o materiałach 1	0	30	0	0	0	3
MK	Grafika inżynierska 1	0	30	15	0	0	4
ZB	BHP i ergonomia	0	15	0	0	0	1
Razem		2	240	135	0	0	30
Razem w semestrze			375				

Katedra (Zakład)	Nazwa modułu	Semestr 2					
		e	W	C	L	P	T
RL	Matematyka 2	E	30	45	0	0	7
MC	Nauka o materiałach 2	0	30	0	30	0	4
MA	Mechanika ogólna 1	E	30	30	0	0	5
MK	Grafika inżynierska 2	0	15	0	0	45	4
ED	Elektrotechnika i elektronika	E	30	15	15	0	5
MI	Podstawy informatyki	0	30	0	30	0	5
Razem		3	165	90	75	45	30
Razem w semestrze			375				

Katedra (Zakład)	Nazwa modułu	Semestr 3					
		e	W	C	L	P	T
DF	WF	0	0	30	0	0	1
DJ	Język obcy 1	0	0	30	0	0	2
MA	Wprowadzenie do mechatroniki	E	30	0	15	0	4
MA	Mechanika ogólna 2	E	30	30	0	0	5
MP	Wytrzymałość materiałów	E	30	30	0	0	5
MG	Inżynieria wytwarzania 1	0	15	0	30	0	3
MK	Systemy CAD	0	15	0	30	0	3
MA	Obliczeniowe systemy informatyczne	0	30	0	30	0	4
ED	Napędy elektryczne	0	15	0	15	0	3

Razem	3	165	120	120	0	30
Razem w semestrze		405				

Katedra (Zakład)	Nazwa modułu	Semestr 4					
		e	W	C	L	P	T
DF	WF	0	0	30	0	0	1
DJ	Język obcy 2	0	0	30	0	0	2
MI	Podstawy automatyki	E	30	15	15	0	5
MA	Podstawy robotyki	E	30	0	0	30	5
MK	Podstawy konstrukcji maszyn 1	0	30	0	0	30	4
MD	Termodynamika	0	15	0	15	0	3
MD	Mechanika płynów	0	15	0	15	0	3
MA	Dynamika maszyn	0	30	0	30	0	4
MA	Komputerowe przetwarzanie obrazów	0	15	0	30	0	3
Razem		2	165	75	105	60	30
Razem w semestrze			405				

Specjalność: Informatyka i robotyka

Katedra (Zakład)	Rodz.	Nazwa modułu	Semestr 5					
			e	W	C	L	P	T
DJ	W2	Język obcy 3	0	0	30	0	0	2
MA	A4	Teoria sterowania	0	30	0	30	0	4
MK	B3	Podstawy konstrukcji maszyn 2	E	30	0	0	30	4
MA	B6	Sieci komputerowe i bazy danych	E	30	0	30	0	4
MA	C4	Sygnaly i systemy dynamiczne	0	15	0	30	0	3
MA	C5	Programowalne systemy mechatroniki	E	30	0	30	0	4
MA	R	Napęd i sterowanie pneumatyczne i hydrauliczne	0	15	0	30	0	3
MA	R	Robotyka techniczna	0	30	0	30	0	4
		Praktyka produkcyjna	0	4 tygodnie				2
		Razem	3	180	30	180	30	30
		Razem w semestrze		420				

Katedra (Zakład)	Rodz.	Nazwa modułu	Semestr 6					
			e	W	C	L	P	T
DJ	W2	Język obcy 4	E	0	30	0	0	3
MA	B1	Mechatronika	E	30	0	0	30	5
MI/MO	B7	Metrologia techniczna i systemy pomiarowe	0	30	0	30	0	4
MA	C3	Języki i programowanie robotów	0	15	0	30	0	4
MA	R	Systemy wizyjne	0	15	0	30	0	4
MA	R	Sterowanie robotów	E	30	0	30	0	5

MA	R	Metody sztucznej inteligencji	0	30	0	30	0	5
Razem			3	150	30	150	30	30
Razem w semestrze				360				

Katedra (Zakład)	Rodz.	Nazwa modułu	Semestr 7					
			e	W	C	L	P	T
ZP/MT	W5	Ochrona własności intelektualnej i normalizacja	0	30	0	0	0	2
MT	B8	Zarządzanie	0	30	0	0	15	3
MO	B4	Komputerowe wspomaganie wytwarzania	0	15	0	30	0	5
MA	P	Seminarium dyplomowe	0	0	0	0	15	5
MA	P	Praca dyplomowa	0	0	0	0	0	15
Razem			0	75	0	30	30	30
Razem w semestrze				135				

Specjalność: Komputerowo wspomagane projektowanie

Katedra (Zakład)	Rodz.	Nazwa modułu	Semestr 5					
			e	W	C	L	P	T
DJ	W2	Język obcy 3	0	0	30	0	0	2
MA	A4	Teoria sterowania	0	30	0	30	0	4
MK	B3	Podstawy konstrukcji maszyn 2	E	30	0	0	30	4
MA	B6	Sieci komputerowe i bazy danych	E	30	0	30	0	4
MT	B4	Inżynieria wytwarzania 2	0	30	0	15	0	2
MA	C4	Systemy dynamiczne	0	15	0	15	0	3
MA	C5	Programowane elementy mechatroniczne	0	15	0	15	0	2
MK	P	Komputerowe wspomaganie prac inżynierskich	0	0	0	45	0	3
MP	P	Wybrane zagadnienia z wytrz. mat. i MES	E	30	0	30	0	4
		Praktyka produkcyjna	0	4 tygodnie				2
Razem			3	180	30	180	30	30
Razem w semestrze				420				

Katedra (Zakład)	Rodz.	Nazwa modułu	Semestr 6					
			e	W	C	L	P	T
DJ	W2	Język obcy 4	E	0	30	0	0	3
MA/MK	B1	Mechatronika	E	30	0	0	30	5

MI/MO	B7	Metrologia techniczna i systemy pomiarowe	0	30	0	30	0	4
MF	C3	Języki programowania obiektowego	0	15	0	30	0	5
MK	P	Napędy mechaniczne	0	15	0	0	30	4
MT/MK	P	Systemy CAM i RP	E	30	0	30	0	5
MK	P	Symulacje komputerowe w projektowaniu	0	15	0	45	0	4
Razem			3	135	30	135	60	30
Razem w semestrze				360				

Katedra (Zakład)	Rodz.	Nazwa modułu	Semestr 7					
			e	W	C	L	P	T
ZP/MT	W5	Ochrona własności intelektualnej i normalizacja	0	30	0	0	0	2
MT	B8	Zarządzanie	0	30	0	0	15	3
MD	P	Napędy pneumatyczne i hydrauliczne	0	15	0	30	0	5
MK	P	Seminarium dyplomowe	0	0	0	0	15	5
MK	P	Praca dyplomowa	0	0	0	0	0	15
Razem			0	75	0	30	30	30
Razem w semestrze				135				